

**LEMBAR**  
**HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW**  
**KARYA ILMIAH : PROSIDING \***

Lampiran 7  
 Surat Edaran Dirjen Sumber  
 Daya Iptek dan DIKT  
 Nomor : 0864/E4/2015  
 Tanggal : 1 Oktober 2015

Judul Karya Ilmiah (Paper)	Experimental Implementation of Fixed-Time Leader-Follower Axial Alignment Tracking		
Jumlah Penulis	4 Orang		
Status Pengusul **	Penulis Pertama	Penulis Ke-2	Penulis Korespondensi
Identitas Prosiding	a. Judul Prosiding	International Conference on Mechatronics, Robotics and Systems Engineering (MORSE) ✓	
	b. ISBN/ISSN	978-1-7281-3983-8	
	c. Tahun Terbit, Tempat Pelaksanaan	2019, Bali, Indonesia	
	d. Penerbit/Organiser	Department of Electrical Engineering Faculty of Industrial Technology Parahyangan Catholic University (UNPAR)	
	e. Alamat Repository PT/ Web Prosiding	<a href="https://ieeexplore.ieee.org/document/8998638">https://ieeexplore.ieee.org/document/8998638</a> ✓	
	f. Terindeks di (Jika ada)	IEEE ✓	

Kategori Publikasi Makalah (beri <input checked="" type="checkbox"/> pada kategori yang tepat)	<input checked="" type="checkbox"/>	Prosiding Forum ilmiah Internasional
	<input type="checkbox"/>	Prosiding Forum ilmiah Nasional

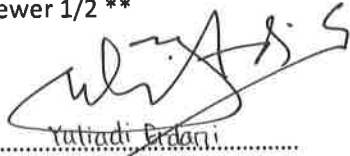
**Hasil Penilaian Peer Review**

Komponen Yang Dinilai	Nilai Maksimal Prosiding		Nilai Akhir Yang Diperoleh
	Internasional	Nasional	
a. Kelengkapan unsur isi paper (10%)	<input checked="" type="checkbox"/> 1.5	<input type="checkbox"/>	
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	4.5		
c. Kecukupan dan kemutakhiran data /informasi dan metodologi (30%)	4.5		
d. Kelengkapan unsur dan kualitas terbitan/prosiding (30%)	4.5		
<b>Total = 100%</b>	15		
<b>Nilai Pengusul</b>			

**Catatan penilaian paper oleh Reviewer :**

Rembahasan difokuskan pd penguburan ke efektifitas metode FTLEAAT.

Bandung, .....  
 Reviewer 1/2 \*\*



NIP 196807021997021001

Unit Kerja

: Jurusan Teknik Otomasi Manufaktur & Mekatronika

Jabatan : Lektor Kepala  
 Pangkat/Gol. Ruang : Pembina Utama Muda / IVc

\*dinilai oleh dua Reviewer secara terpisah

**LEMBAR**  
**HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW**  
**KARYA ILMIAH : PROSIDING \***

Lampiran 7  
 Surat Ederan Dirjen Sumber  
 Daya Iptek dan DIKTI  
 Nomor : 0864/E4/2015  
 Tanggal : 1 Oktober 2015

Judul Karya Ilmiah (Paper)	Experimental Implementation of Fixed-Time Leader-Follower Axial Alignment Tracking		
Jumlah Penulis	4 Orang		
Status Pengusul **	Penulis Pertama	Penulis Ke-2	Penulis Korespondensi
Identitas Prosiding	a. Judul Prosiding	International Conference on Mechatronics, Robotics and Systems Engineering (MoRSE) ✓	
	b. ISBN/ISSN	978-1-7281-3983-8	
	c. Tahun Terbit, Tempat Pelaksanaan	2019, Bali, Indonesia	
	d. Penerbit/Organiser	Department of Electrical Engineering Faculty of Industrial Technology Parahyangan Catholic University (UNPAR)	
	e. Alamat Repository PT/ Web Prosiding	<a href="https://ieeexplore.ieee.org/document/8998638">https://ieeexplore.ieee.org/document/8998638</a> ✓	
	f. Terindeks di (Jika ada)	IEEE ✓	

Kategori Publikasi Makalah (beri <input checked="" type="checkbox"/> pada kategori yang tepat)	<input checked="" type="checkbox"/>	Prosiding Forum ilmiah Internasional ✓
	<input type="checkbox"/>	Prosiding Forum ilmiah Nasional

**Hasil Penilaian Peer Review**

Komponen Yang Dinilai	Nilai Maksimal Prosiding		Nilai Akhir Yang Diperoleh
	Internasional <input checked="" type="checkbox"/>	Nasional <input type="checkbox"/>	
a. Kelengkapan unsur isi paper (10%)	✓		
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	✓		
c. Kecukupan dan kemutakhiran data /informasi dan metodologi (30%)	✓		
d. Kelengkapan unsur dan kualitas terbitan/prosiding (30%)	✓		
<b>Total = 100%</b>	<b>15</b>		
Nilai Pengusul			

**Catatan penilaian paper oleh Reviewer :**

*Pembahasan dan kesimpulan pada percobaan aplikasi FTLFAAT*

Bandung, .....  
 Reviewer 1/2 \*\*

Jabatan : Lektor Kepala  
 Pangkat/Gol. Ruang : Pembina Tk I / IV b

..... Ismet P. I .....  
 NIP 196006031992011001  
 Unit Kerja : Jurusan Teknik Perancangan Manufaktur

\*dinilai oleh dua Reviewer secara terpisah